

G4N02FMS

Interface de données auto
Chronotachygraphe, CAN, Kline



ver.1.0

CARACTÉRISTIQUES PRINCIPALES

- Recueillir des données de plusieurs bus CAN et interfaces série
- Compatible avec les véhicules utilitaires
- Eco-conduite – économiser du carburant et CO2
- Analyse du régime moteur
- Remplace la lecture des disques pour les chronotachygraphes analogiques.
- Activité du tachygraphe en temps réel et téléchargement des fichiers légaux à distance
- Pile des commandes
- Intégration facile
- Installation non intrusive
- Sortie de données unifiée

Présentation du produit :

Le dispositif G4N02FMS est une interface conçue pour lire des informations à partir des réseaux électroniques de données d'un véhicule. Quel que soit le type de véhicule, les données importantes sont ensuite converties dans des protocoles normalisés : FMS / J1939 bus CAN ou RS232. Pour ce faire, le dispositif gère différents profils de paramètres et utilise des algorithmes personnalisés pour récupérer des informations spécifiques nécessaires à l'analyse de l'éco-conduite, qui aide les entreprises à réaliser d'importantes économies en sensibilisant les conducteurs à la conduite économique.

G4N02FMS dispose d'un connecteur dédié, qui permet de se connecter à un chronotachygraphe numérique et de télécharger les fichiers légaux. Il dispose également d'une entrée (connectée sur le pin D8 du chronotachygraphe) permettant de lire les données en temps réel et de supprimer la lecture des disques.

G4N02FMS est une interface FMS avancé pouvant être connecté sur : bus CAN J1939 & ISO 11992, J1708 / J1587, OBD, K-line, L-line et chronotachygraphes numériques & analogiques. L'interface peut être livré dans plusieurs versions matérielles pour répondre au besoins des clients en fonction du type de véhicule.

Traitement des données du réseau électronique du véhicule :

- Analyse du régime moteur, vitesse, freinage, consommation carburant, rapports de la boîte de vitesse, codes erreur et état du véhicule.
- Analyse du parcours du véhicule et de la performance du conducteur.
- Mise en évidence en cas de comportement agressif ou dangereux du conducteur.
- Incitation à une conduite sûre, économie de carburant, faible émission de CO2.
- Uniformisation de l'information pour toute la flotte de véhicules.
- Interface de sortie sélectionnable : bus CAN, RS232 ou Bluetooth.
- Interface Bluetooth pour connecter le téléphone ou le tablette du conducteur pour afficher l'état du camion, remorque ou cargaison.
- Installation non-intrusive avec l'utilisation des pinces sans contact G4N02TAP.

Interfaçage avec les chronotachygraphes :

- Gain de temps et réduction des coûts grâce au transfert automatique des fichiers légaux à distance (C1B/V1B/DDD).
- Affichage en temps réel des cumuls et alertes si dépassement des quotas légaux.
- Rapports sur les temps d'activités des conducteurs (conduite, repos, travail, disponibilité et double équipage).
- Téléchargement à distance par le bus CAN ou port série des tachygraphe numérique VDO ou Stoneridge.

Paramètres techniques :

- Platform3 RTOS pour la télématique
- RTC (Real Time Clock) matériel
- Mémoire flash 4 Mb
- 8 LED bicolores configurables
- 8 I/O pull-down configurable
- 1 entrée analogique / numérique
- Accéléromètre 3D
- Mise à jour du firmware par GPRS
- Petite taille 80x40x20 mm
- Plage de température -30~+85C

Interfaces de communication :

- 3x interfaces bus CAN J1939
- 1x interface K/L-line
- 3x interfaces RS232
- 1x interface RS485 J1708
- 1x interface J1850
- 1x port série USB esclave
- Bluetooth 4 - profil de bus série

Alimentation :

- Plage d'alimentation 6 – 36 VDC
- Consommation nominale 30mA à 24V
- Sortie 5 VDC

Options disponibles :

- Panneau de sensibilisation du conducteur sur l'éco-conduite
- Enregistrement données sur carte SD
- Module Bluetooth 4
- Interface radio ISM 868Mhz
- Téléchargement en façade du tachygraphe numérique
- Pince CAN / J-bus non intrusive

PLATFORM3 FMS Concepts:

Platform3 RTOS est le leader du marché de systèmes d'exploitation en temps réel pour la gestion et la maintenance à distance, une solution exceptionnelle pour la configuration radio et la mise-à-jour après installation, offrant ainsi la possibilité de surveiller à distance l'état des dispositifs afin de déterminer rapidement les problèmes avant qu'ils deviennent coûteux.

GPS4NET a travers PLATFORM3 fournit la pile de commandes la plus étendue et évolué du marché. Avec plus de 400 commandes intégrées dans le RTOS l'utilisateur fait face à la flexibilité totale dans le choix de l'interface de sortie, la structure des données, les événements, les demandes d'information, les méthodes de téléchargement de fichiers chronotachygraphe, la configuration du transfert des fichiers par FTP ou toute autre configuration des sous-systèmes additionnels.

Intégration dans la plate-forme AVL :

L'intégration d'un nouveau dispositif dans les plat-formes AVL ou logiciel de logistique existant est toujours coûteuse en temps et ressources humaines. Pour cette raison GPS4NET a créé G4NReceiver, un serveur d'entreprise middleware pour gérer les communications TCP / IP avec les dispositifs télématiques et qui permet via une API de récupérer les données en temps réel.

Le middleware permet de télécharger et archiver automatiquement les informations détaillées des conducteurs et véhicules tels que des informations de positionnement géographique, de distance, l'état du véhicule et de la vitesse, des avertissements de violation par le conducteur comme le non respect de la vitesse le dépassement du temps journalier, hebdomadaire, bi-hebdomadaire, mensuel et trimestriel ainsi que le statut en temps réel : travail, conduite, repos ou disponibilité.

Conçu pour un support long :

G4N02FMS est conçu pour répondre aux besoins et fonctionnalités futures. Le RTOS est continuellement développé et amélioré pour répondre aux dernières exigences technologiques en termes d'application et de connectivité. Notre approche modulaire signifie que notre produit peut changer selon vos besoins. En fonction des demandes de vos clients construisez le produit final avec des éléments supplémentaires qui peuvent être ajoutés et supprimés à tout moment avec un effort minime.

Conçu pour se connecter avec les véhicules utilitaires et engins :

G4N02FMS est prêt à se connecter à chaque véhicule et de s'adapter aux protocoles spécifiques de chaque constructeur avec un seul firmware qui peut être configuré pour fournir l'information spécifique que le dispatcher a besoin. La mise à jour du firmware et la configuration du dispositif est effectué à distance via les interfaces sans fil ou en local via les interfaces filaire.

Obtenez une vision réelle de l'activité de conduite :

Grâce à la solution de GPS4NET les flottes de véhicules peuvent économiser du temps et de l'argent avec le transfert de fichiers légaux directement à partir du véhicule et l'envoi des informations enregistrés pour l'analyse des temps de conduite et vitesses. La transmission et l'affichage des données du chronotachygraphe y compris les temps de conduite et de repos ainsi que les cumuls permettent de déterminer les temps de conduite restants d'un équipage simple ou double.

